**Top of Form**

**El proceso A se ha desplegado en el entorno "ABC". El Robot D se ha añadido solo al entorno "D". ¿Es posible asignar el proceso A al Robot D**? No.

**¿Cómo se puede actualizar un proceso que tiene más versiones de paquete?**

* Los procesos se actualizan automáticamente cuando se publican nuevas versiones de los paquetes desplegados.
* Yendo a Processes, seleccionando el proceso de destino, haciendo clic en View Versions y seleccionando la opción correspondiente
* La única opción es desplegar un proceso nuevo con la versión de paquete deseada

**Seleccione los gráficos incluidos en el panel de control de Orchestrator:**

* Environments.
* Robots.
* Job results.
* Transactions.

**¿Qué actividad de Studio está vinculada con el comando Stop de Orchestrator?**

* La actividad Should Stop
* La actividad Cancellation Scope
* La actividad Press Terminate
* La actividad Is Over

**¿Qué opciones y acciones se pueden iniciar en la página Packages? (PAQUETES)**

* Ver todos los paquetes publicados.
* Eliminar versiones de un paquete.
* Enlazar un paquete con un proceso (ESTO ES EN JOB O PROCESS
* Añadir un nuevo paquete de forma manual.

**La opción ‘Stop After’ de la sección \*Schedules\* permite ajustar estos parámetros:**

* El tiempo que pasa hasta que una planificación concreta queda obsoleta.
* El tiempo que pasa antes de la cancelación o finalización del proceso.
* La opción Stop After no existe.

**Indique los tipos de datos que se pueden guardar como Assets**

* Decimal
* Integer
* String
* Credential
* Boolean

**¿Qué opciones se utilizan para detener un proceso en funcionamiento?**

* Stop.
* Kill.
* Finish.
* End.

**¿Que sucede si el estado de una transacción en curso no se actualiza en 24 horas?**

* La transacción permanece en la sección \*Queues\* hasta que un Robot la procesa
* Su estado cambia a Abandoned
* Se elimina automáticamente de la sección \*Queues\*
* Su prioridad aumenta un nivel

**¿Qué estados se pueden asignar manualmente a las transacciones que han fallado debido a una Application Exception?**

* In Review
* Retry
* No es posible asignar el estado de una transacción que ha fallado de forma manual
* Verified

**¿Cuándo queda disponible un proceso en la bandeja de Robot?**

* Todos los procesos desplegados en Orchestrator están disponibles en la bandeja de Robot de manera predeterminada
* Cuando se crea una tarea utilizando el robot actual
* Cuando se despliega un paquete en el entorno que contiene el robot de destino.
* Todos los procesos publicados desde la máquina local están disponibles en la bandeja de Robot de manera predeterminada

**Un Robot está ejecutando un flujo de trabajo que utiliza la actividad “Log Message” con el nivel ‘Info’. Si el nivel de registro del robot tiene el valor ‘Error’, ¿aparecerá el registro \*Info\* en la página Orchestrator Robots > Logs?**

* Sí, todos los mensajes de registro están en la lista de la página Orchestrator Robots > Logs, con independencia de su nivel.
* No, solo se visualizan los mensajes de registro de tipo ‘Error’ y ‘Critical’ en la página Orchestrator Robots > Logs

**¿Cómo se inicializa una tarea utilizando Orchestrator?**

* De forma manual, desde la página Jobs.
* En momentos específicos, utilizando Schedules.
* Las tareas no se pueden inicializar en Orchestrator.

**¿Cómo se puede asignar un proceso a tres robots distintos?**

* Desplegando el proceso en el entorno de los robots, que lo ejecutan automáticamente (NOOO)
* Creando una tarea y seleccionando los tres robots
* No es posible asignar un proceso a tres robots distintos
* Planificando el proceso y ajustando los parámetros de la pestaña Execution Target de forma adecuada

**¿Dónde se puede comprobar si una tarea estaba planificada o se inició de forma manual?**

* Esta información ya no está disponible en ningún sitio.
* En la página \*Jobs\*, en la columna \*Source\*.
* En \*Job Details\*.

**El botón ‘Publish’ de Studio, ¿es la única forma de cargar un paquete en Orchestrator?**

* Sí, los paquetes solo se pueden publicar desde Studio.
* No. Los paquetes también se pueden publicar a través de la página Packages de Orchestrator (

**Seleccione solo las especificaciones que sean obligatorias para desplegar un proceso:**

* Los robots en los que se ejecuta el proceso
* El nombre del paquete
* La versión del paquete
* El entorno

**¿Cómo se asignan los procesos planificados a los robots en un entorno específico?**

* Los procesos se pueden ejecutar en todos los robots de un entorno
* Los procesos se pueden ejecutar en robots concretos de un entorno, según lo prefiera el usuario
* No hay forma de asignar procesos planificados a los robots
* Los procesos se pueden ejecutar en un número concreto de robots, según lo prefiera el usuario.

**¿Cuál es la manera más sencilla de gestionar los elementos que tiene usted asignados para revisión?**

* Utilizar el menú Review Requests
* Ir al menú Transactions y modificar cada una de las colas.
* No es posible asignar revisores a elementos de transacciones que han fallado en UiPath.

¿Para qué sirve la **sección Queues en Orchestrator**?

* Para guardar listas de robots que procesan tareas planificadas en un orden determinado
* Para guardar listas de procesos que se ejecutan con varios robots
* Para guardar listas de tareas que se ejecutan con varios robots
* Para guardar listas de transacciones que se procesan con varios robots